

- 2 • Assemblierungsalgorithmus (vgl. Pkt. 2.5. 1D-Fall)!
- Berechnung der Elementsteifigkeitsmatrizen $K^{(r)}$ und der Elementlastvektoren $\underline{f}^{(r)}$ sowie Assemblierung zu \hat{K}_h und $\hat{\underline{f}}_h$ (ohne Berücksichtigung der Randbedingungen !!):

Initiate: $\hat{\underline{f}}_h := \mathbb{0}$, $\hat{K}_h := \mathbb{0}$;

FOR $r := 1$ STEP 1 UNTIL R_h DO (Schleife über alle El.)

FOR $\alpha := 1$ STEP 1 UNTIL 3 DO (lokale Knoten / DOF)

BEGIN

* compute $\underline{f}_\alpha^{(r)}$;

* determine $i := i(r, \alpha)$; Connectivity-Table

* update $\hat{\underline{f}}_h := \hat{\underline{f}}_h + \underline{f}_\alpha^{(i)}$;

FOR $\beta := 1$ STEP 1 UNTIL 3 DO (Loop DOF)

BEGIN

* compute $K_{\alpha\beta}^{(r)}$

* determine $j := j(r, \beta)$ G-Table

* update $\hat{K}_{ij} := \hat{K}_{ij} + K_{\alpha\beta}^{(r)}$

END

ENDFOR

END

ENDFOR

ENDFOR

$r = 1, 2, \dots, R_h \equiv NE$:

$$\underline{f}^{(r)} = [\underline{f}_\alpha^{(r)}]_{\alpha \in A_r} \equiv \begin{bmatrix} x \\ x \\ x \end{bmatrix} \xrightarrow[r: \alpha \leftrightarrow i]{\oplus} \hat{\underline{f}}_h = [\hat{f}_i]_{i \in \bar{N}_h} \in \mathbb{R}^{N_h}$$

$$K^{(r)} = [K_{\alpha\beta}^{(r)}]_{\alpha, \beta \in A_r} \equiv \begin{bmatrix} x & x & x \\ x & x & x \\ x & x & x \end{bmatrix} \xrightarrow[r: \beta \leftrightarrow j]{\oplus} \hat{K}_h = [\hat{K}_{ij}]_{i, j \in \bar{N}_h} \quad \begin{matrix} N_h \times N_h \\ \text{Matrix} \end{matrix}$$