

Richardson-Verfahren ($G=I$): $x^{(0)}$ geg.

$$(g)_{G=I} \quad \frac{x^{(k+1)} - x^{(k)}}{\tau} + A x^{(k)} = b, \quad k=0, 1, \dots$$

Präkonditioniertes Richardson-Verfahren:

• Iterationsvorschrift: $x^{(0)}$ geg.

$$(g) \quad C \frac{x^{(k+1)} - x^{(k)}}{\tau} + A x^{(k)} = b, \quad k=0, 1, 2, \dots$$

wobei der Präkonditioner C :

- 1) $C \approx A$ z.B. $C=A, \tau=1 \Rightarrow x^{(1)} = x - \text{Lsg. (1)}$
Genauer: $\text{Konditionzahl}(C^{-1}A) \ll \text{Kond.}(A)$!
- 2) GS $Cw=d$ sollte "schnell" (d.h. für FE-GS mit $O(n)$ ops) auflösbar sein !!

• Algorithmus:

Startnäherung: $x^{(0)} \in \mathbb{R}^n$ geg.

Iteration: $k=0, 1, \dots, k_{\text{stop}}$ (Konvergenztest)

$$d^{(k)} = b - A x^{(k)} \quad (\text{Defekt berechnen})$$

$$C w^{(k)} = d^{(k)} \quad (\text{Präkond.-Syst. lösen})$$

$$x^{(k+1)} = x^{(k)} + \tau w^{(k)} \quad (\text{Korrektur})$$

• Berspreile: $G = ?$

1) $G=I$: Klassisches Richardson-Verfahren $(g)_{C=I}$

2) $G=D := \text{diag } A = [\diagdown]$: τ -Jacobi-Verfahren

$\Rightarrow \tau=1$: Jacobi-Verfahren (G)

3) $G=(L+\frac{1}{\omega}D)$, wobei $A=L+D+U=[\blacktriangle]+[\diagdown]+[\blacktriangleright], \tau=1$:

\Rightarrow SOR (8) bzw. ESV (7) für $\omega=1$ (mus).

4) $G=(L+\frac{1}{\omega}D)D^{-1}(U+\frac{1}{\omega}D), \tau=\frac{2}{\omega}-1$: SSOR falls $A=A^T$ ($\Rightarrow U=L^T$)

5) $C = \text{FLU-Zerlegung von } A$... siehe Literatur !!