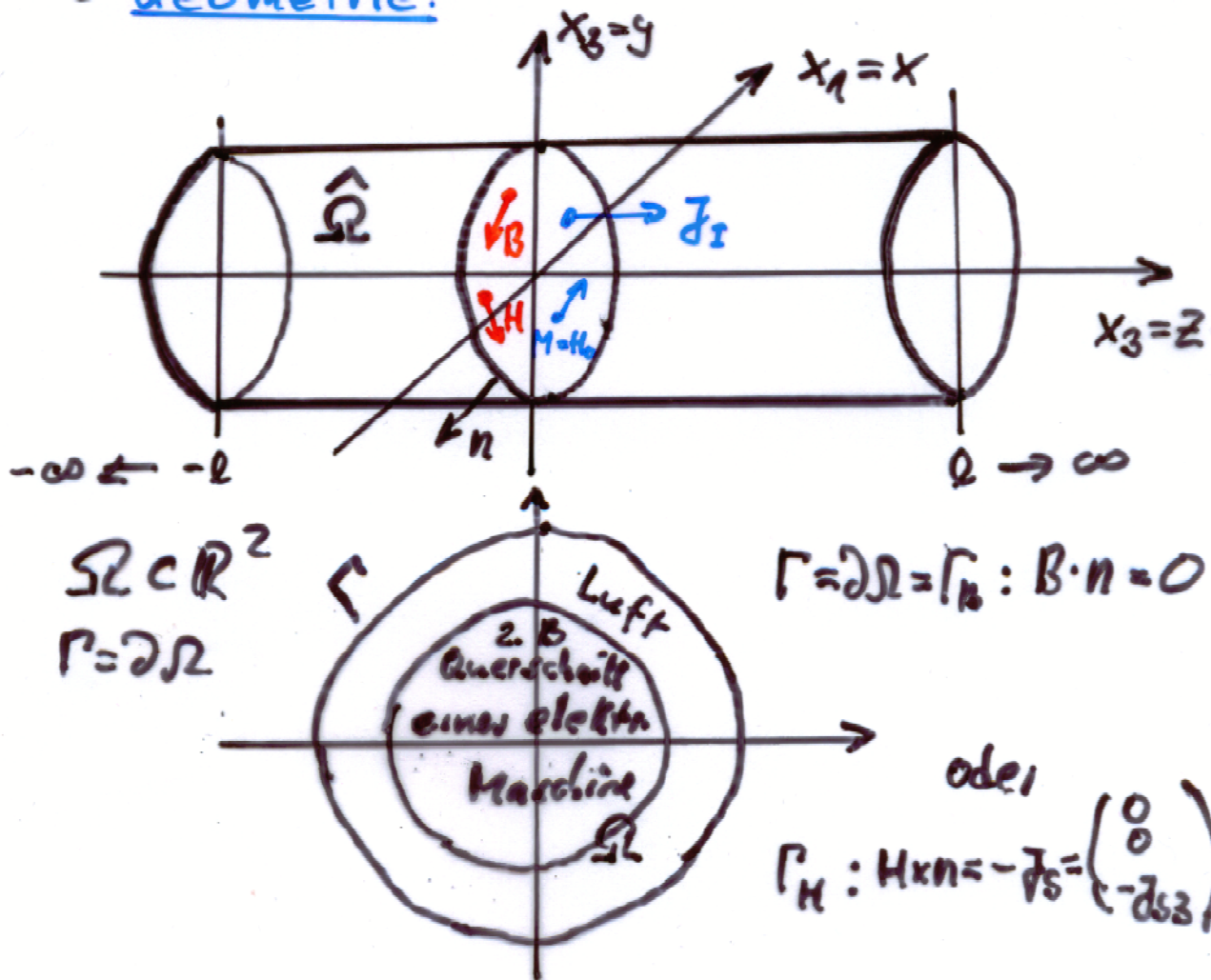


■ Magnetostatik in 2D (z.B. elektrische Maschinen):

● Geometrie:



● Voraussetzung:

1. $\hat{\Omega} = \Omega \times (-l, l)$ mit $l \gg \text{diam } \Omega$,
2. $J_S = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ J_{S3}(x_1, x_2) \end{pmatrix}$, $x = (x_1, x_2) \in \Omega$,
 $(\Rightarrow \text{div } J_S = 0 !)$
3. $M = H_0 = \begin{pmatrix} H_{01}(x_1, x_2) \\ H_{02}(x_1, x_2) \\ 0 \end{pmatrix}$, $x = (x_1, x_2) \in \Omega$,
4. $H = \begin{pmatrix} H_1(x_1, x_2) \\ H_2(x_1, x_2) \\ 0 \end{pmatrix}$, $x = (x_1, x_2) \in \Omega$.