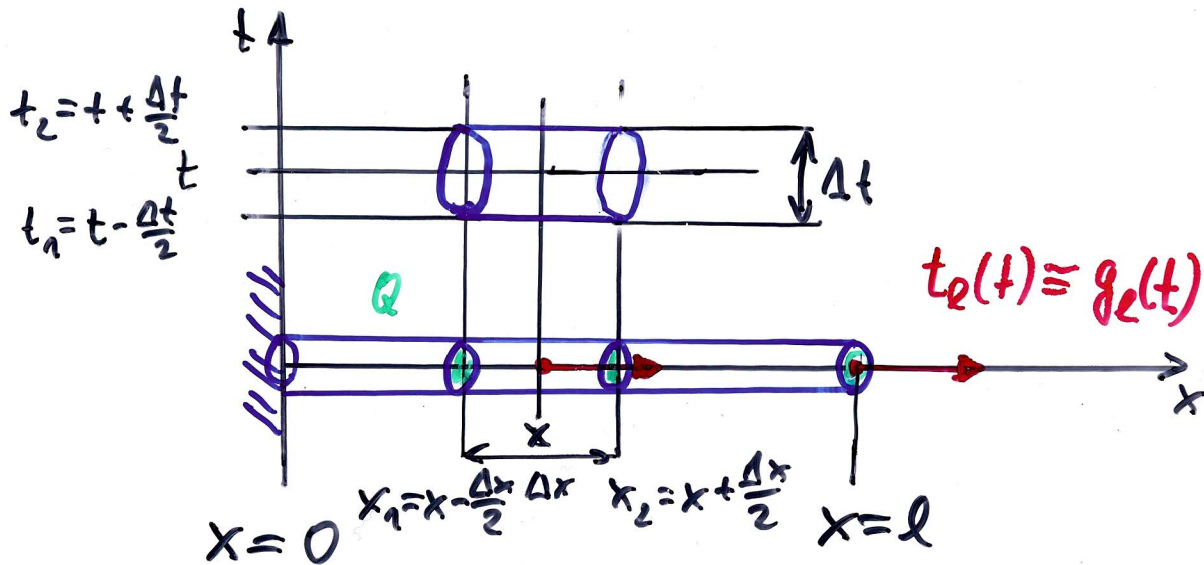


2.1.2. Der dynamische Fall: Longitudinalschwingungen eines Stabes

→ ARWA für hyperbolische PDgl. 2. Ordnung

■ Mechanisches Problem:



$u(0,t) = 0$



$u(x,t)$

$\sigma(l,t) = t_e(t) \equiv g_e(t)$

Verschiebung

$v(x,t) = \dot{u}(x,t) := \frac{\partial u}{\partial t}(x,t)$

Geschwindigkeit

$a(x,t) = \ddot{u}(x,t) := \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}(x,t)$

Beschleunigung

