

■ NEWTON-Verfahren zur Lösung von

freie OP

nichtlineare GS

$$\boxed{\min_{x \in \mathbb{R}^n} f(x)}$$

$$\implies \nabla f(x) = 0 \text{ in } \mathbb{R}^n$$

$$\boxed{F(x) = 0 \text{ in } \mathbb{R}^n}$$

SGP

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} q_k(x)$$

$$F(x^{(k)}) + \nabla F(x^{(k)})(x - x^{(k)}) = 0$$

$$(11)_{\nabla f} \quad x^{(k+1)} = x^{(k)} - H_f(x^{(k)})^{-1} \nabla f(x^{(k)})$$

$$x^{(k+1)} = x^{(k)} - J_F(x^{(k)})^{-1} F(x^{(k)})$$

↑  
Hesse-Matrix von f

↑  
Jacobi-Matrix von F

$$J_F(x) = \left[ \frac{\partial F_i}{\partial x_j}(x) \right]_{i,j=1,\dots,n} \stackrel{\text{falls } F = \nabla f}{=} \left[ \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(x) \right]_{i,j=1,\dots,n} = H_f(x)$$

■ Satz 5.9: (11)<sub>∇f</sub> "bzw. 2x + H Lip"

Vor.: Sei  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  "dreimal" stetig partiell diffbar,  $x^* \in \mathbb{R}^n$  sei ein lokales Minimum von f und  $H(x^*)$  sei SPD.

Bh.: Dann ist das NEWTON-Verfahren für hinreichend gute Startwerte  $x^{(0)}$ , d.h.  $\|x^* - x^{(0)}\|$  hinreichend klein, wohldefiniert und es konvergiert q-quadratisch gegen  $x^*$ , d.h.  $\exists c = \text{const} > 0$ :

$$(13) \quad \|x^* - x^{(k+1)}\| \leq c \|x^* - x^{(k)}\|^2$$

Beweis: siehe Beweis von Satz 5.10 mit  $F = \nabla f$ .

(↓)